

Союз Советских  
Социалистических  
Республик



Государственный комитет  
СССР  
по делам изобретений  
и открытий

# ОПИСАНИЕ ИЗОБРЕТЕНИЯ

## К АВТОРСКОМУ СВИДЕТЕЛЬСТВУ

07  
(11) 783978

(61) Дополнительное к авт. свид-ву. —  
(22) Заявлено 05.02.79 (21) 2722350/18-21  
с присоединением заявки № —

(23) Приоритет —  
Опубликовано ЗО1180. Бюллетень № 44  
Дата опубликования описания 30.11.80

(51) М. Кл.<sup>3</sup>  
н 03 к 13/02

(53) УДК 681.325  
(088.8)

(72) Автор  
изобретения

д. п. Орнатский

(71) Заявитель

Киевский ордена Трудового Красного Знамени  
институт инженеров гражданской авиации

Родин - Рад  
Сильв - Ресен

Богданко - Чура

(54) СПОСОБ АНАЛОГО-ЦИФРОВОГО ПРЕОБРАЗОВАНИЯ

Изобретение относится к области измерительной техники и может быть использовано в аналого-цифровых преобразователях интегрирующего типа.

В технике аналого-цифрового преобразования широко используются интегрирующие аналого-цифровые преобразователи (АЦП), работающие по способу двойного интегрирования, согласно которому неизвестное напряжение интегрируют в течение определенного интервала времени, а затем интегрируют известное напряжение противоположной полярности до полного разряда интегратора, и по времени этого разряда судят о величине неизвестного напряжения [1].

Недостатком этого способа является зависимость результата измерения от интервала времени интегрирования неизвестного напряжения, что уменьшает точность измерений постоянного тока в условиях действия промышленных помех, а также ограничивает область применения метода на переменном токе.

Известен способ аналого-цифрового преобразования, включающий одновременное интегрирование первого и второго входных сигналов в течение пер-

вого интервала времени соответственно первым и вторым интеграторами, запоминают проинтегрированные напряжения, а первым интегратором интегрируют выходное напряжение второго интегратора [2].

Недостатком способа является значительная погрешность, обусловленная нестабильностью постоянной времени второго интегратора, дрейфом частоты опорного генератора и несовершенством аналоговой памяти.

Цель изобретения - повышение точности преобразования.

Поставленная цель достигается тем, что по способу аналого-цифрового преобразования, включающему одновременное интегрирование первого и второго входных сигналов в течение первого интервала времени соответственно первым и вторым интеграторами, запоминают проинтегрированные напряжения, первым интегратором интегрируют выходное напряжение второго интегратора, запоминают интервал времени интегрирования первым интегратором выходного напряжения второго интегратора, возвращают последний в исходное состояние и интегрируют им в течение второго интервала времени опорное

15

5

10

15

20

25

30

напряжение, запоминают интеграл последнего. Интегрируют полученное напряжение первым интегратором в течение запомненного интервала времени и разрядом первого интегратора до нуля опорным напряжением формируют временной интервал, который преобразуют в код.

Способ может быть реализован с помощью АЦП постоянного тока, состоящего из последовательно соединенных источника опорного напряжения, двух интеграторов, нуль-органа и блока управления, причем на входе каждого интегратора включен управляемый коммутатор, а вход первого интегратора соединен также с выходом всего устройства, подключенного через блок выделения помехи к блоку управления.

В течение периода помехи входное напряжение интегрируют первым интегратором. Количество электричества, накопленное при заряде этого интегратора.

$$\Delta Q_1 = \frac{1}{R_1} \int_{t_0}^{T_x} U_{Bx}(t) dt = \frac{U_x T_x}{R_1}, \quad (1)$$

где  $U_{Bx}(t) = U_x + U_n \sin(\omega t + \Phi)$

- входное напряжение;

$U_x$  - измеряемое напряжение;

$T_x$  - период помехи;

$R_1$  - сопротивление в цепи обратной связи первого интегратора;

$U_n$  - амплитуда помехи;

$\Phi$  - начальная фаза помехи относительно интервала интегрирования.

В течение этого же времени вторым интегратором интегрируют опорное напряжение.

В конце времени интегрирования выходное напряжение  $U_2$  второго интегратора

$$U_2 = \frac{1}{\tau_2} \int_{t_0}^{T_x} U_0 dt = \frac{U_0 T_x}{\tau_2}, \quad (2)$$

где  $U_0$  - опорное напряжение;

$\tau_2$  - постоянная времени второго интегратора.

Затем первым интегратором интегрируют выходное напряжение второго, находящегося в это время в режиме памяти, до полного разряда первого интегратора. При этом количество электричества разряда

$$\Delta Q_2 = \frac{1}{R_1} \int_{t_0}^{T_x} \frac{U_0 T_x}{\tau_2} dt = \frac{T_x U_0}{\tau_2 R_1}, \quad (3)$$

Время разряда  $T_y$  первого интегратора фиксируют в блоке управления,

например, запоминанием количества импульсов  $N_y$  опорного генератора, соответствующих времени разряда  $T_y$ .

$$N_y = \frac{T_y}{T_0} = \frac{\tau_2 U_x}{U_0 T_0}, \quad (4)$$

где  $T_0$  - период следования импульсов опорного генератора.

После этого второй интегратор восстанавливают и интегрируют им опорное напряжение в течение калиброванного интервала времени.  $T_k = N_1 T_0$ , при этом выходное напряжение второго интегратора

$$U'_2 = \frac{1}{\tau_2} \int_{t_0}^{T_k} U_0 dt = \frac{N_1 T_0 U_0}{\tau_2}, \quad (5)$$

Затем воспроизводят время разряда первого интегратора  $T_y$ , например, списыванием числа  $N_y$  из счетчика импульсами опорного генератора. Время воспроизведения

$$T_y' = N_y T_0 = \frac{\tau_2 U_x}{U_0}. \quad (6)$$

В течение этого времени выходное напряжение второго интегратора, находящего это время в режиме памяти, интегрируют первым интегратором, а затем разряжают его до нуля с постоянной скоростью. Время этого разряда  $T_p$  определяют из уравнения баланса количества электричества при заряде  $\Delta Q'_1$  и разряде  $\Delta Q'_2$  первого интегратора

$$\Delta Q'_1 = \Delta Q'_2; \quad (7)$$

$$\text{где } \Delta Q'_1 = \frac{1}{R_1 T_p} \int_{t_0}^{T_p} U'_2 dt = \frac{N_1 T_0 U_x}{R_1}, \quad (8)$$

$$\Delta Q'_2 = \frac{1}{R_1 T_p} \int_{t_0}^{T_p} U_0 dt = \frac{T_p U_0}{R_1}, \quad (9)$$

$$\text{тогда } T_p = \frac{N_1 T_0 U_x}{U_0}. \quad (10)$$

В результате кодирования временного интервала  $T_p$  сигналом опорного генератора получают результат измерения

$$N_p = \frac{T_p}{T_0} = \frac{N_1 U_x}{U_0}. \quad (11)$$

#### Формула изобретения

Способ аналого-цифрового преобразования, включающий одновременное интегрирование первого и второго входных сигналов в течение первого интервала времени соответственно первым и вторым интеграторами, запоминают проинтегрированные напряжения, первым интегратором интегрируют выходное напряжение второго интегратора,

отличающийся тем, что, с целью увеличения точности, запоминают интервал времени интегрирования первым интегратором выходного напряжения второго интегратора, возвращают последний в исходное состояние и интегрируют им в течение второго интервала времени опорное напряжение, запоминают интеграл последнего, интегрируют полученное напряжение первым интегратором в течение запомненного

интервала времени и разрядом первого интегратора до нуля опорным напряжением формируют временной интервал, который преобразуют в код.

Источники информации, принятые во внимание при экспертизе:

- 5 1. Прянишников В. А. Интегрирующие цифровые вольтметры постоянного тока. Л., "Энергия", 1976, с. 179.
2. Патент США № 3624643, кл. 340-347, 1971 (прототип).

Составитель Ю. Богданов  
Редактор Т. Рыболова Техред Ж. Кастелевич Корректор Л. Иван  
Заказ 8569/61 Тираж 995 Подписьное  
ВНИИПИ Государственного комитета СССР  
по делам изобретений и открытий  
113035, Москва, Ж-35, Раушская наб., д. 4/5  
Филиал ШИИ "Патент", г. ужгород, ул. Проектная,